

# 型名 R-TB3-P

## 取扱説明書





## 一目次一

1.	<u> R – T B 3 – P の概要</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
2.	接続構成例 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	3
З.	製品仕様 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4
4.	<u>外観説明</u> • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	5
5.	<u>付属アプリケーションのインストール</u>	
	5-1. <u>USBドライバのインストール</u> ・・・・・・・・・・・・・	6
	5-2. <u>R-TB3 Toolのインストール</u> ・・・・・・・・・・・	8
6.	<u> R – T B 3 T o o I の起動と通信設定</u>	
	6-1. <u>R-TB3 Toolの起動画面</u> ・・・・・・・・・・・・・	9
	6-2. <u>R-TB3 Toolの通信設定</u> ・・・・・・・・・・・・・	11
7.	<u>サンプルデータの登録</u>	
	7-1. <u>サンプルデータファイルを開く</u> ・・・・・・・・・・・・・・・	12
	7-2. <u>サンプルデータの登録</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	13
	7-3. <u>テスト発射</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	13
8.	<u>連送データの編集</u>	
	8-1. <u>連送データセルの削除</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	14
	8-2. <u>連送データを設定する</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	15
9.	<u>外部コネクタ入力仕様</u>	
	9 — 1. <u>15接点入力</u> ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	16
10.	<u>回路図</u> ••••••••	17
11.	お問合せ ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	19

#### ◆付属品

1	取扱説明書(本書) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	1 冊
2	CD(R-TB3ToolとUSBドライバ等) ・・・・・・	•	•	1枚
3	マイクロUSBケーブル ・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	1本
4	I Rアダプター ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	•	•	1本
5	外部コネクタ入力端子用30ピンコネクタ(OMROM XG4M-3030)・・・・	•	•	1個

※尚、複数台のR-TB3ご注文の場合、取扱説明書と付属CDは原則として1枚となります。
商社様等で各エンドユーザー様へご納品される場合は、必要数ご指定下さい。
取扱説明書(本書)と同様のものがPDF形式で、付属CDに収納してあります。

1. R-TB3-Pの概要

- ◆R-TB3-Pは、テレビ、レコーダー等で使用される赤外リモコン信号の発射装置です。 リモコンの押しボタン入力に代わって15個の接点入力で行うことが出来ます。 接点入力はシーケンサ等からも制御が行えます。
- ◆リモコン信号は弊社別売の赤外リモコン学習装置(R-TB4)の学習データを使います。 最大500Bitまでのリモコン信号(キャリー:30kHz~45kHz)をR-TB4で学習解析したファイルを 付属のR-TB3 Toolから読込んで登録することが出来ます。

付属ソフトはWinXP、Win7、Win8、Win10で動作します。

- ◆学習データは最大70個までR-TB3-Pに登録できます。
  1 接点に付き最大10個まで登録データを連続送信(連送)することが出来ます。
- ◆本装置には、赤外発光部(IRアダプター)が付属されます。 IRアダプターは当方オリジナルの成形品です。コンパクトなデザインでテレビ、レコーダー等リモコン 受信装置の外観を損なわずに設置できます。
- ◆R-TB4お持ちでないユーザー様にはリモコン登録サービスがあります。

登録したいリモコン送信器をお預かりして、発射指示書を頂ければ、弊社で学習し登録作業を代行いたし ます。

2. 接続構成例



#### 3. 製品仕様

1. 動作電源

付属のUSBケーブルまたはDC5V-ACアダプター(別売)

2. 消費電流

待機時 :20mA

赤外出力時:40mA

3. 制御 I / F

外部パラレル接点、USB端子(赤外学習情報の登録時に使用、運用時の電源供給可能)

4. 赤外出力能力

搬送波周波数:30kHzから45kHz
出力ビット数:最大500ビット
最小ビット幅:10µSec
学習情報記憶数:70個 (R-TB4の学習情報を70個まで登録可能)
連送テーブル:10連送 (1接点毎に最大10連送まで設定可能)

5. 赤外出力端子

IRアダプター用RCA端子を1個実装

6. 外形寸法図 (H:35×W:124.3×D:67.3mm)







- ① 電源端子 (DC5V-ACアダプター)
- ② USBコネクタ (赤外データ登録用)
- ③ IRアダプター接続用RCAコネクタ
- ④ 電源モニタLED(緑色)
- ⑤ 赤外発光モニタLED(赤色)
- ⑥ 裏面接点入力コネクタ (OMRON: XG4A-3034A, ケーブル側: XG4M-3030)

#### ピン配置

PinNo	PinNo	接点名称
1	2	Data1(負論理)
3	4	Data2
5	6	Data3
7	8	Data4
9	10	Data5
11	12	Data6
13	14	Data7
15	16	Data8

PinNo	接点名称
18	Data9(負論理)
20	Data10
22	Data11
24	Data12
26	Data13
28	Data14
30	Data15
	PinNo 18 20 22 24 26 28 30

#### ※注意 接点入力の為、電圧を印加しないで下さい

## 5. 付属アプリケーションのインストール

5-1. USBドライバのインストール

インストールメニュープログラム "ddkSetupMenu.exe"を実行して下さい。

インストールメニューが表示されますので「 Driver Install 」ボタンをクリックしてイン ストールを開始します。(以前に Prolific 社製ドライバをインストールされていれば不要)

<b>DAISEN</b> Ap	plication Install Menu	DAISEN
- <b>USB Driver</b> Prolific社製 USBシリアル 既にインストールされてい	レ変換ドライバーをインストールします。 る場合に実行しますと アンインストールの実行確認となります。	Driver Install
R-TB3 Tool		
	本アプリケーションのインストールを実行します。 既にインスト ールされている場合は、コントロールパネルからプログラムのア ンインストールを実行して下さい。	App. Install
Zran	本アプリケーションのドキュメントファイル(PDF)が収納されて いるフォルダーを表示します。	Documents
		閉じる

インストールウィザードの画面の指示に従って、順次「 Next」ボタンをクリックしていき、 最後に「 Finish 」ボタンをクリックします。

インストールメニュー画面に戻るまで待ちます。(少し時間がかかる場合があります。)

完了のメッセージが表示されましたら、デバイスマネージャーから「ポート (COM と LPT)」 の項目の先頭をクリックして "Prolific USB-to-Serial Comm Port(COMn)"の表示を確認し ます。この時に "COMn"の番号 n がこの後インストールする R-TB3 Toolの通信設定で指定す る通信ポート COM 番号となります。

1

昌 デバイス マネージャー	-	×
ファイル( <u>F)</u> 操作( <u>A</u> ) 表示(⊻) ヘルプ( <u>H</u> )		
<ul> <li>&gt; ③ Bluetooth</li> <li>&gt; ④ DVD/CD-ROM ドライブ</li> <li>&gt; ■ IDE ATA/ATAPI コントローラー</li> <li>&gt; ■ VSD 印刷プロバイダー</li> <li>&gt; ■ イメージングデバイス</li> <li>&gt; ■ オーディオの入力および出力</li> <li>&gt; ■ キーボード</li> <li>&gt; ■ コンピューター</li> <li>&gt; ■ サウンド、ビデオ、およびゲーム コントローラー</li> <li>&gt; ■ システム デバイス</li> <li>■ ソフトウェア デバイス</li> </ul>		^
<ul> <li>&gt; ■ ブリドウエアデバイス</li> <li>&gt; ■ ディスク ドライブ</li> <li>&gt; ■ ディスプレイ アダプター</li> <li>&gt; ■ ディングレク アダプター</li> <li>&gt; ■ バッテリ</li> <li>&gt; ■ ビューマン インターフェイス デバイス</li> <li>&gt; ■ ファームウェア</li> <li>&gt; ■ ブリンター</li> <li>&gt; ■ ブロセッサ</li> </ul>		
<ul> <li>マ # ボート (COM と LPT)</li> <li>              Prolific USB-to-Serial Comm Port (COM5)      </li> <li>             vウスとそのほかのポインティング デバイス         </li> <li>             Tニター         </li> </ul> <li>             Tニパーサル シリアル バス コントローラー     </li>		
		~

5-2. R-TB3 Toolのインストール

インストールメニューの「 App.Install 」ボタンをクリックすると、本アプリケーションの "R-TB3 Tool"のインストールを開始します。



インストールウィザードの画面の指示に従って、順次「次へ」のボタンをクリックしていき 最後に「完了」ボタンクリックでインストールは終わり、元の画面に戻ります。

本書の PDF ファイルは、「 Documents 」ボタンをクリックすると収納されているフォルダを 表示します。

最後に「閉じる」ボタンで、インストールメニューは終了します。

## 6.R-TB3 Tool の起動と通信設定

#### 6-1. R-TB3 Tool の起動画面

1. R-TB3-Pとパソコンを付属USBケーブルで接続します。 緑色LEDが点灯します。

2. デスクトップの **R-TB3 Tool** のショートカットまたは、スタートメニュー」-「プログラム」-「ddkApplications」-「**R-TB3 Tool**」を選択します。

一起動画面一										
<b>5 –</b> C	Mail DAISEN R-TB3 Tool [Ver.20190123]								×	
7714	77{\mu ( <u>F</u> ile)									
発射テスト 🔽 Cursor Auto Remocon Setteing										
LNo.	Carry		Frames	Comme	ents		Result			<u> </u>
001										
002										
003										
004										
005										
006										
007										
008										
009										
010										
011										
012										
013										
014										_
015										_
016										_
017										_
018										_
019										_
020										×
		1 -							_	
R-T	BIC送信									ear
										$\sim$
<										>
COM5	OFF									

- 9 -

3. **R-TB3 Tool** をはじめて起動した場合、通信ポートは不定ですのでインストールしたUSBドライバ が指定したCOMポートと一致しないのでCOMx:OFFとなります。

R-TBIC送信	
<	
COM5:OFF	

COM1などPCのハードウェアーに標準で実装されて いる場合は、OFF表示とはなりませんが、R-TB3 Tool のUSBポートでないので正しくありません。(COM ポートを設定する必要があります。)

正しく設定されている場合は、画面下の通信ログ表示欄に R-TB3-P のファームウェアーバージョンを表示します。画面の例ですと "R-TB3-P Ver. 20190123" が表示されています。



#### 現在設定されている COM ポートを表示しています。

#### 6-2. R-TB3 Tool の通信設定

1. 画面上部システムメニューの「ファイル」-「通信設定」を選択して、通信条件を設定します。

Mail DAISEN R-TB3 Tool [ Ver.20190123 ]		
7ァイル (File)		
新規作成 (New)     Remoco       7ァイルを開く (Open)     nt s       7ァイルに保存 (Save)     通信の設定 (Com)       終了 (Quit)     005       006     006	通信^、ラメータ設定 通信^、うメータ設定 接続ポート COM5 ▼ お、ーレート 57600 ▼ デ、ータビット 8 ハッリティチェック NONE ▼ ストッフプビット 1	× 送信条件 ヘッダー 無し J Hex テリシ CRLF Hex 受信条件 テリシ CRLF Hex タイムアウト 100 mSec 設定 キャンセル

通信ポート : COM1からCOM8 (USBドライバーが設定したCOMポートに合わせる)

**ボーレート** : 57600bps (変更不可)

データ : 8ビット (変更不可)

**パリティ** : 無し (変更不可)

**ストップビット**:1 (変更不可)

送信ヘッダー : 無し

送信デリミタ : CRLF

受信デリミタ : CRLF

**受信タイムアウト** : 100mS(受信デリミタが CRLF 以外の時この時間で受信終了と判断します) 以上の設定をして「設定」のボタンをクリックしますと、通信設定は完了です。エラー表示がされた場 合は、存在しない通信ポートを選択していますので、もう一度「通信設定」をやり直して下さい。 この設定内容は、本アプリケーション終了時に保存されますので、次回の起動時に設定する必要は有り ません。

※デバイスマネージャーで確認したCOM番号がCOM8以上の場合は、接続ポート欄に直接手入力して下さい。



## 7-2. サンプルデータの登録

DAISEN R-TB3 Tool	[ Remocon Settein	g ]					- 🗆 X
R-TB3 登録 Fram	nes 03 Wait 50	発射テスト					Cell 削除
CNo. RO1 (Fct : Wct)	RO2(Fct:Wct)	RO3(Fct:Wct)	RO4(Fct:Wct)	RO5(Fct:Wct)	RO6(Fct:Wct)	R07(Fct:Wct)	RO8(Fct:Wct)
1 001(F03:W50)	Q15(F03:W01)	034(F03:W01)	027(F03:W01)	018(F03:W01)	019(F03:W01)		
2 003(F03:W00)							
3 004(F03:W01)							
4 005(F03:W01)							
5 UU6(FU3:WU1)		· Till ·					
6 UU7(FU3:WUI)							
2 000(F03:W01)							
9 010(F03:W01)		ダウンロードを	開始します。				
10 011(E03:W01)							
11 018(F03:W01)	_						
12 019(F03:W01)		(はい(Y)	いいえ(N)				
13 020(F03:W01)	L						
14 021(F03:W01)							
15 022(F03:W01)			(2) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1		$\sim$		
1:18 C:¥Daise	n¥R-TB3 Tool V190	123¥Dat¥R-TB3 Samn	VE B3		^		
jenouse		icoroacii roo oanip					
			4	ダウンロード5	电了		
				Ok			

## 7-3. テスト発射

<mark>%</mark> (	DAISEN R-TB3 Tool	[ Remocon Setteing	1]				-	- (		×
R-1	TB3 登録 Fram	es 03 Wait 01	発射テスト						Cell 削	除
CNo.	RO1(Fct:Wct)	RO2(Fct:Wct)	RO3(Fct:Wct)	RO4(Fct:Wct)	RO5(Fct:Wct)	RO6(Fct:Wct)	R07(Fct:Wct)	R08 (F	ct:Wct	$\overline{)}$
1	001(F03:W50)	015(F03:W01)	034(F03:W01)	027(F03:W01)	018(F03:W01)	019(F03:W01)				
2	003(F03:W00)									
3	004(F03:W01)									
4	005(F03:W01)									
5	006(F03:W01)									
6	007(F03:W01)									
7	008(F03:W01)									
8	009(F03:W01)									
9	010(F03:W01)									
10	011(F03:W01)									
11	018(F03:W01)									
12	019(F03:W01)									
13	020(F03:W01)									
14	021(F03:W01)									
15	022(F03:W01)									
1:18	C:¥Daise	n¥R-TB3 Tool V1901	23¥Dat¥R-TB3 Sam	ple.TB3						

発射テストボタンをクリックするとカーソル位置に登録されている赤外データを発射します。 カーソルは逐次設定されている位置に移動していきます。

## 8. 連送データの編集

### 8-1. 連送データセルの削除

DAISEN R-TB3 Tool	[ Remocon Setteing	]					- [	) ×
R-TB3 登録 Fram	nes 03 Wait 01	発射テスト						Cell削除
CNo. RO1(Fct:Wct)	R02(Fct:Wct)	RO3(Fct:Wct)	RO4(Fct:Wct)	RO5(Fct:Wct)	R06(Fct:Wct)	RO7(Fct:Wct)	R08 (Fc	:t:Wct)
2 003(F03:W00)	U15(FU3:WUI)	U34(FU3:WUT)	U27(FU3:WUT)	U18(FU3:WUI)	U19(FU3:WU1)			
4 005(F03:W01)								
5 006(F03:W01) 6 007(F03:W01)								
7 008(F03:W01) 8 009(F03:W01)		frmM	IsgBox	>				
9 010(F03:W01) 10 011(F03:W01)		R04	以降の Cell を	削除します				
12 019(F03:W01)		•	行方向に削除- 和方向に削除-	→ ок				
13 020(F03:W01) 14 021(F03:W01)		0	ッリクロリンロリッホー 両方向に削除。	$\downarrow \rightarrow$ Cancel	]			
1:18 C:¥Daise	n¥R-TB3 Tool V1901	23¥Dat¥R-TB3 Samp	ole.TB3					

① 削除したいデータセルにマウスでクリックしてカーソルを移動させます。

画面右上の「Cell 削除」ボタンをクリックします。

③ 確認ダイアログで削除する方向を選んで「OK」でカーソル以降のセルを削除します。

#### 削除後の画面

DAISEN R-TB3 Tool [ Remocon Setteing ] - 🗆 🗙							×		
R-*	TB3 登録 Fran	nes 03 Wait 01	発射テスト					Cell	削除
CNo.	RO1(Fct:Wct)	RO2(Fct:Wct)	RO3(Fct:Wct)	RO4(Fct:Wct)	RO5(Fct:Wct)	RO6(Fct:Wct)	RO7(Fct:Wct)	RO8(Fct:W	ct)
1	001(F03:₩50)	015(F03:W01)	034(F03:W01)	018(F03:W01)					
2	003(F03:W00)								
3	004(F03:W01)								
4	005(F03:W01)								
5	006(F03:W01)								
6	007(F03:W01)								
7	008(F03:W01)								
8	009(F03:W01)								
9	010(F03:W01)								
10	011(F03:W01)								
11	018(F03:W01)								
12	019(F03:W01)								
13	020(F03:W01)								
14	021(F03:W01)								
15	022(F03:W01)								
1:18 C:¥Daisen¥R-TB3 Tool V190123¥Dat¥R-TB3 Sample.TB3									

## 8-2. 連送データを設定する

DAISEN R-TB3 Too	ol [Ver.20190123]		-	- 🗆	×	]				
77√⊮ (File)										
発射テスト 🔽 Curs	sor Auto Remocon Setteing					1				
INO. Carry Era	mes Comments	Result				_				
001 36.8kHz 3	電源(PanasonicTV)	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 3DBD						
002 36.8kHz 3	入力切換	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 0585						
003 36.8kHz 3	青ボタン	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 73F3		① 演	送設定日	たいり	エコンデ	ニタをダブ
004 36.8kHz 3	赤ボタン	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 70F0				1_0.7		7 6 7 7
005 36.8kHz 3	緑ボタン	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 71F1		ル	クリック	します	o	
006 36.8kHz 3	黄ボタン	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 72F2			»		· · _ ·	
007 36.8kHz 3	1	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 4ACA		(2) 連;	医データ	画面に	リモコン	データの行
008 36.8kHz 3	↓	Im:KASEIKYO	d:0220 8	000 48C8		釆.	ロレ発射	オスフ	し	・前のセル
010 36.8KHZ 3		Tm:KASEIKYU	d:UZZU 8	000 4ECE		Ħ	ちこ元初	9 0 /	レーム奴	、前のビル
010 30.0KHZ 3		Tm:KASEIKTU	d.0220 0	000 4FCF		の <sup>.</sup>	発射から	の遅辺	時間が表	表示されます。
011 38.8kHz 3	- 一次に - マート	Tm:KASEIKYO	d:0220 0	000 4303						
012 36.8kHz 3	サガメニュー	Tm:KASEIKYO	d:0220 0	000 3202 009 A72F		③ 力·	ーソルは	次のセ	ルに移動	」します。
014 36.8kHz 3	戻る	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	000 D454						
015 36.8kHz 3	地上D	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	002 74F6						
016 36.8kHz 3	BS	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	002 70F2		71/	し数と	遅延度	5問/ナダー	ブルクロック
017 36.8kHz 3	CS	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	002 75F7		10	ム奴と、	建建的		
018 36.8kHz 3	1 c h	Tm:KASEIKYO	d:0220-8	009 4009		する前	に変更し	て下さ	511	
019 36.8kHz 3	2 c h	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	009 41C8						
020 36.8kHz 3	3ch	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	009 42CB		Wait:0	1はx10	OmSec	の単位で	す
021 36.8kHz 3	4 c h	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	009 43CA						
022 36.8kHz 3	5ch	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	009 44CD						
023 36.7kHz 3	6 c h	Tm:KASEIKYO	d:0220 8	009 45CC						
024 36.8kHz 3	7 c h	To:KASEIKYO	d:0220 8	009 46CF						
U25 36.8kHz 3	8 c h	Im KASEIKYO	d:0220 8	009 47CE						
026 36.8kHz 3	9ch	Tm:KNSEIKYU	d:0220 8	009 4801						
027 30.0KHZ 3	1100n		d.0220 0	008 4860						
020 30.0KHZ 3	1000	Tm·KASETKYO	d.0220 0	008 4AC3						
020 30.0kHz 3	- 120m チャンネル(+)	Tm:KASEIK O	d:0220 0	000 4002						
		Immediate	a.ozzo o	000 0404	¥					
R-TBIC送信		/	\	•	Clear					
· /						-				
			$\backslash$		<u> </u>					
			$ \rightarrow $							
	🐜 DAISEN R-TB3 Tool [ Remoco	n Setteing ]		<b>`</b>					_	· 🗆 ×
	R-TB3 登録 (Frames 03) \	Wait 01 🏾 🏾 🛱	能射テスト	$\backslash$						Cell 削除
	CNo. RO1 (Fct:Wct) RO2 (Fc	t:Wct)  RO3(F	ct:Wct)	RO4 Fct : W	Vct) R	05(Fct:Wct)	RO6(Fct:W	ct) R07	(Fct:Wct)	RO8(Fct:Wct)
<pre></pre>	1 001(F03:W50) 015(F0	13:W01) 034(F	03 <b>:</b> ₩01)	018(F03:W	VO1)					
COM5	2 003(F03:W00)									
	3 004(F03:W01)									
	4 005(F03:W01)									
	5 UU6(F03:W01)									
	0 UU/(FU3:WU1)									
	7 000(F03:W01) 8 009(F03:W01)									
	9 010(F03:W01)									
	10 011(F03:W01)									
	11 018(F03:W01)									
	12 019(F03:W01)									
	13 020(F03:W01)									
	14 021(F03:W01)									
	15 022(F03:W01)									
	1,19 CVDsiconVP_TP21	ool V/100123¥Dat¥	TD2 Camp	In TR3						

最後に「R-TB3登録」ボタンをクリックするとデータのダウンロードが始まります。 データは自動的に保存されます。(「7.サンプルデータの登録」と同様です)

## 9. 外部コネクタ入力仕様

#### 9-1.15 接点入力

PinNo	PinNo	接点名称	
1 2		Data1(負論理)	
3	4	Data2	
5	6	Data3	
7	8	Data4	
9	10	Data5	
11	12	Data6	
13	14	Data7	
15	16	Data8	
17	18	Data9	
19	20	Data10	
21	22	Data11	
23	24	Data12	
25	26	Data13	
27	28	Data14	
29	30	Data15	



コネクタ型式: OMRON: XG4A-3034A, ケーブル側: XG4M-3030

Data1~15は連送データ表の行番号に対応しています。

該当するデータピンが単独でショートすると間対応した連送データが発射します。

#### ◆設定入力とリモコン出力のタイミング



※接点信号がLow(GNDとショート)の間リモコン信号が繰返し出力されます。 繰返し発射するには連送データが単独設定されていて Wait:0の場合です。 ショートしている間は赤色のモニターLED点灯します。 10. 回路図



- 17 -

メモ



本製品は一般の民生・産業用として使用されることを前提に設計されています。 人命や危害に直接的、間接的にかかわるシステムや医療機器など、高い安全性が 必要とされる用途にはお使いにならないでください。

本製品の故障・誤動作・不具合によりシステムに発生した付随的障害および、 本製品を用いたことによって生じた損害に対し、当社は一切責任を負いません。 あらかじめご了承ください。

