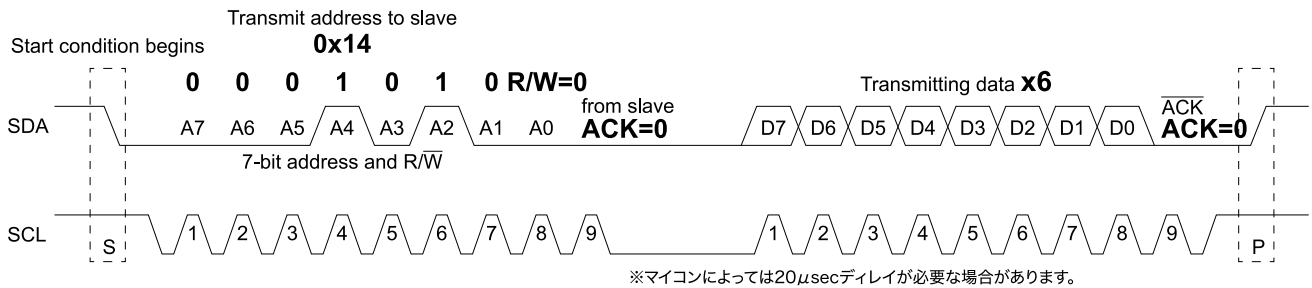


6CHモーターボードおよび4chモーターボードのI2C制御に関する資料

他社製のマイコンボードを使用して、6CHモーターボードおよび4chモーターボードをI2Cインターフェイス制御する場合は、以下を参考にしてください。



I2Cアドレス

0x0A(7bit) + R/W(1bit) ⇒ 0x14(8bit)

制御パラメータ:

D0~D6 ⇒ モータースピード(0%ブレーキ、1%~100%)

D7 ⇒ 方向(0=正転(モーターパワーOFF)、1=逆転(急ブレーキ))

※D0~D6のモータースピードが0%の時は、D7がブレーキ用のパラメータ扱いとなります。

送信データ例:BCD

00010100(4/6CH MCB I2C address 0x14)

01100100(Motor1 100%正転) ← 100%(0x64)

11100100(Motor2 100%逆転)

00110010(Motor3 50%正転) ← 50%(0x32)

10110010(Motor3 50%逆転)

00000000(Motor5 モーターパワーOFF)※

10000000(Motor5 急ブレーキ)※

※4chモーターボードの場合はMotor5/6はありませんが、6chモーターボードとデータフォーマットを共通にしているため、データ出力の必要があります。